

Gianantonio Magnani

Curriculum vitae

Gianantonio Magnani si è laureato in Ingegneria Elettronica al Politecnico di Milano nel 1978 con la tesi dal titolo "Modello dinamico di un impianto nucleare PWR", relatore il professor Giorgio Quazza.

Dal 1979 al 1984 ha lavorato al Centro Ricerca di Automatica dell'Enel, occupandosi di modellistica, simulazione e controllo di impianti per la produzione di energia. Successivamente ha lavorato con SDI Automazione Industriale e con Laben. Dal 1986 al 1992 ha lavorato presso Fiar (now Selex Es) e Tecnospaio, con responsabilità di unità di ricerca e sviluppo e di progetti di ricerca nazionali ed internazionali nell'ambito della robotica industriale e spaziale.

Nel 1992 è diventato professore associato di Ingegneria e tecnologie dei sistemi di controllo al Politecnico di Milano e da allora ha tenuto questo insegnamento ed altri del settore di Automatica, tra cui Robotica industriale, nei corsi di laurea in Ingegneria Informatica, Elettronica, Aerospaziale e dell'Automazione. E' stato responsabile di progetti di ricerca svolti per conto di molte aziende, tra cui STMicroelectronics, Comau, ENEL, Ascon, CMS, ECS, Fiar, Technologic, Tecnospaio, PietroCarnaghi, Agusta, Selex Galileo, e di progetti di ricerca finanziati dal MURST, dall'Agenzia Spaziale Italiana, dalla Regione Lombardia. I suoi interessi di ricerca riguardano la modellistica, la simulazione ed il controllo di robot industriali e spaziali, i servomeccanismi e i sistemi mecatronici in genere per applicazioni industriali e aeronautiche, i regolatori industriali.

Attualmente è professore ordinario del settore Automatica ed è titolare degli insegnamenti di Fondamenti di Robotica nel corso di Laurea in Ingegneria dell'Automazione e di Tecnologie dei sistemi di controllo per l'aeronautica nel corso di Laurea Magistrale in Ingegneria Aeronautica.

E' stato membro del Comitato Tecnico Scientifico della Direzione Nuova Economia Ricerca e Innovazione Tecnologica della Regione Lombardia dal 2003 al 2005 e co-chair di IEEE Robotics and Automation Society Membership Admission and Retention Standing Committee. E' Senior Member del Institute of Electrical and Electronics Engineers (IEEE), è membro del Technical Committee on Mechatronics della International Federation of Automatic Control (IFAC). Ha contribuito in varie posizioni all'organizzazione di conferenze nazionali ed internazionali nel campo della robotica e della mecatronica.

E' stato associate editor della riviste IFAC Mechatronics e lo è tuttora di Control Engineering Practice .

Dal gennaio 2006 al dicembre 2008 è stato vice-Direttore e dal gennaio 2009 al dicembre 2012 Direttore del Dipartimento di Elettronica e Informazione del Politecnico di Milano. Dal gennaio 2013 è Direttore del Dipartimento di Elettronica, Informazione e Bioingegneria.

E' membro del Senato Accademico del Politecnico di Milano dal 2011. Dal 2013 è Vicepresidente del consorzio Cefriel e consigliere di amministrazione del Consorzio Poliedra.

Gianantonio Magnani

Curriculum vitae

Gianantonio Magnani graduated in Electronic Engineering at Politecnico di Milano in 1978 with a dissertation about "Dynamic Modeling of a PWR Power Plant", supervisor prof. Giorgio Quazza.

From 1978 to mid-1984 he collaborated with the Automatica Research Center of the Italian Electricity Board (ENEL), contributing to research on modeling, simulation and control of electric power plants.

From 1984 to 1985 he contributed to the software development of a boiler direct digital control system and of a seismic event detector and localizer, with SDI Spa (Milan); and to the Tethered satellite check-out system, with Laben (Milan). From 1986 to 1992 he was in charge of R&D units, and led several projects for industrial and space robotics applications in Fiar (now Selex ES), an aerospace avionics company, Robotics and Artificial Intelligence Division, and Tecnospazio, a joint company of Fiar and Comau (Fiat Group) for the space robotics market.

As Associate Professor and then Professor of Automatic Control and Robotics at Politecnico di Milano since 1992, he has been in charge of research projects awarded by industrial companies and research agencies. His current research interests concern robot modeling and control, servomechanisms and mechatronics.

He acted as co-chair of the IEEE Robotics and Automation Society Membership Admission and Retention Standing Committee, and as associate editor of the IFAC Journal Mechatronics. He is Senior Member of IEEE, member of the Technical Committee on Mechatronics of the International Federation of Automatic Control (IFAC), and associate editor of the IFAC Journal Control Engineering Practice.

Deputy-Chair of the Dipartimento di Elettronica e Informazione, Politecnico di Milano from 2006 to 2008, he served as Chairman of the same department from January 2009 to December 2012. He has been Chairman of the Dipartimento di Elettronica, Informazione e Bioingegneria since January 2013, member of the Academic Senate of the Politecnico di Milano since January 2011, and from early 2013 he is Vicepresident of Cefriel Scarl and a member of Politecnico's Poliedra consortium board.